

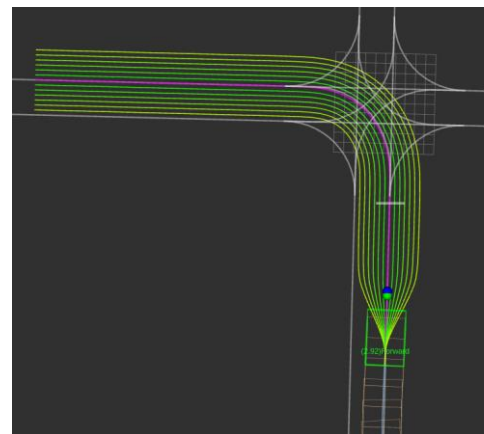


Abschlussarbeit

Bahnplanung automatisierter Fahrzeuge

Die Arbeitsgruppe Driverless Mobility beschäftigt sich schwerpunktmäßig mit den zentralen Themen im Bereich automatisiertes Fahren. Hierbei werden Projekte mit Partnern aus der Industrie bearbeitet, aber auch an internen Projekten geforscht. Die Forschung findet sowohl auf simulierten Fahrzeugen als auch auf automatisierten Fahrzeugen der Hochschule Augsburg statt.

Du willst an der Zukunft des automatisierten Fahrens mitarbeiten und deine Algorithmen in echten Fahrzeugen testen? Als Teil der Arbeitsgruppe Driverless Mobility entwickelst du im Rahmen einer Abschlussarbeit Expertise im Bereich der Bahnplanung automatisierter Fahrzeuge.



Die Bahnplanung selbstfahrender Fahrzeuge ist eine anspruchsvolle Aufgabe, welche dem Einfluss vieler Eingangsgrößen unterliegt. Um einen möglichst effizienten Einstieg in dieses Thema zu ermöglichen soll ein bereits bestehendes Open Source Projekt analysiert und getestet werden. Die Analyse kann sowohl in einer simulativen Umgebung als auch im echten Fahrzeug durchgeführt werden. Zur Unterstützung steht dir die Arbeitsgruppe Driverless Mobility zur Verfügung.

Tätigkeiten

- Erstellen/Bearbeiten von HD Karten, welche das Straßennetz enthalten. Diese wird für die Planungs- und Entscheidungsebene benötigt.
- Analyse der Eingabeparameter des Open Source Bahnplanungsprojektes
- Dokumentation der Schnittstellen
- Simulation des Planers in einer virtuellen Umgebung
- Integration und Test in der Simulation und im Fahrzeug

Profil

- Studium der Fachrichtungen Elektrotechnik, Mechatronik, Informatik
- Erste Erfahrungen mit Linux und Terminal von Vorteil
- Programmiererfahrungen mit C++
- Vorteilhaft ist Erfahrung mit ROS (Robot Operating System)
- Selbstständiges und Teamorientiertes Arbeiten